

MAGBASE 10 | P/N 81001289

協働ロボットでの使用を想定して設計された本製品は、可搬重量10Kgクラスのロボットを、ハンドルをひねるだけの簡単操作で鉄製素材上にしっかりと固定できます。平面および円筒面の両方に設置可能で、広い設置面積により、エンドエフェクタが最大半径に達した際の剥離リスクを低減します。

警告！
ワークと接触していない状態での操作は行わないでください



仕様

最大保持力 ^{1,2,4}	22072 N
最大せん断保持力 ^{1,2,4}	4846 N
磁場飽和板厚	19.1 mm
全磁極の接地面積	381mmx296mm
重量	30 kg
個別磁力部底面積	71.1x296 mm

以下は、スイベル（首振り）式マグネットアレイ1基における最大引き離し力のデータです。各Cobot Magnet Baseには、このアレイが2基搭載されています。

材料の厚さ mm	1.5	1.9	2.7	3	3.5	4.76	6.35	9.53	12.7	19
最大力 N	1585	2109	3503	3648	4058	5591	8626	10241	10712	11036

- 1 厚さ2インチ、表面粗度63μインチのSAE1018鋼と最適なポールシューを使用して、実験室環境にて得られた値です。実際の最大保持力と安全使用荷重には様々な要因が影響します。配置する前に、愛知産業にお問い合わせください。それぞれの用途でマグスイッチの製品をテストしてください。
- 2 すべてのデータはフラットポールシューを装着したユニットに適用されます。
- 3 数値は±5の範囲内で変動することがあります。
- 4 上記の最大保持力は安全保持力ではありません。設計者はツールを設計する際に、必ず安全係数を考慮してください。マグスイッチ社はSWL=5:1を推奨しています。

$$SWL (安全使用荷重) = \frac{\text{最大保持力}}{\text{安全係数}(\geq 5)}$$

標準寸法

